



OpenFOAM

-predstavitev-

Kampus Šola 2014

7–11 July 2014

Fakulteta za strojništvo
Ljubljana

Dr. Marijo Telenta



OpenFOAM

OpenFOAM (**O**pen **F**ield **O**peration **A**nd **M**anipulation) je **odprta** numerična koda, ki predstavlja objektno orientirano programiranje. OpenFOAM je **brezplačen** in ima veliko bazo uporabnikov.

OpenFOAM lahko, med drugim, rešuje kompleksne tokove tekočin, ki vključujejo turbulenco, transfer topote in kemične reakcije. OpenFOAM je pisan v C++ objektno-orientiranem programskem jeziku.

OpenFOAM uporablja metodo končnih volumnov za reševanje sistema parcijalnih diferencialnih ednačb (PDE), predpisanih na 3-D nestrukturirano poliedarsko mrežo. OpenFOAM lahko dela paralelno in tako omogoči da se v celoti izkoristi klaster.



OpenFOAM je bio razvit v Imperial College, London.

Razvijalci so Prof. David Gosman, Dr. Radd Issa, Henry Weller and Dr. Hrvoje Jasak.

OpenFOAM je koda zasnovana na **metodi končnih volumnov**, ki uporablja C++ in **objektno orientirano programiranje**, pri čem se razvija model posnemanja enačb in operacij skalar-vektor-tenzor.

Odprta koda pomeni, da ni licenčnine in vsak lahko kodo prilagaja.
OpenFOAM je licenciran pod GNU GPL (General Public License).

Akademska sfera uporablja odprto kodo zaradi **otprte kolaboracije in lažjega širjenja informacij**.



Posnemanja enačb: PDE izrazimo v njihovem naravnem jeziku.

$$\frac{\partial \rho \mathbf{U}}{\partial t} + \nabla \cdot \rho \mathbf{U} \mathbf{U} - \nabla \cdot \mu \nabla \mathbf{U} = -\nabla p$$

```
solve
(
    fvm::ddt(rho, U)
    + fvm::div(phi, U)
    - fvm::laplacian(mu, U)
    ==
    - fvc::grad(p)
) ;
```

Korespondenca med kodo in originalno enačbo je **jasna**.

To pomeni, da OpenFOAM predstavlja odlično platformo za **prilagajanje vsakokratnim zahtevam**.



OpenFOAM pri reševanju enačb uporablja nasledni numeričen pristop:

- ločene, iterativne rešitve,
- metodo končnih volumenov,
- ko-locirane spremenljivke,
- združevanje enačb (kontinuitete in momenta) z uporabo PISO (transientno) in SIMPLE (ne transientno) algoritmi.

Vzporedno računalništvo ponuja možnost, reševanja problemov **večje komplekstnosti, hitreje in z večjo natančnostjo**. Stroški vzporedne simulacije z OpenFOAM so cenovno ugodnejši v premerjavi s komercijalnimi alternativami, saj je OpenFOAM brezplačen. Tako je edini strošek, uporaba klastra.



Program je distribuiran kot izvorna koda: **OpenFOAM 2.3.0**

OpenFOAM je sicer brezplačen, vendar je potrebno obračunati računalniški čas in podporo ter inženirsko delo

OpenFOAM lahko naložite na prenosnik, namizni računalnik, klaster, v oblak ...
Uporabnik lahko adaptira obstoječi solver ali pa naredi popolnoma nov solver.

OpenFOAM vsebuje več kot 80 **solverjev** in 170 **orodij**.

- Solver rešuje specifične probleme mehanike kontinuma,
- Orodja pa manipulirajo z podatkimi (mreža, vizualizacija...)



Solveri v OpenFOAM so združeni v skupine:

Basic discreteMethods
Combustion DNS
Compressible electromagnetics

financial
heatTransfer
incompressible
lagrangian
multiphase
stressAnalysys

Pod incompressible so:

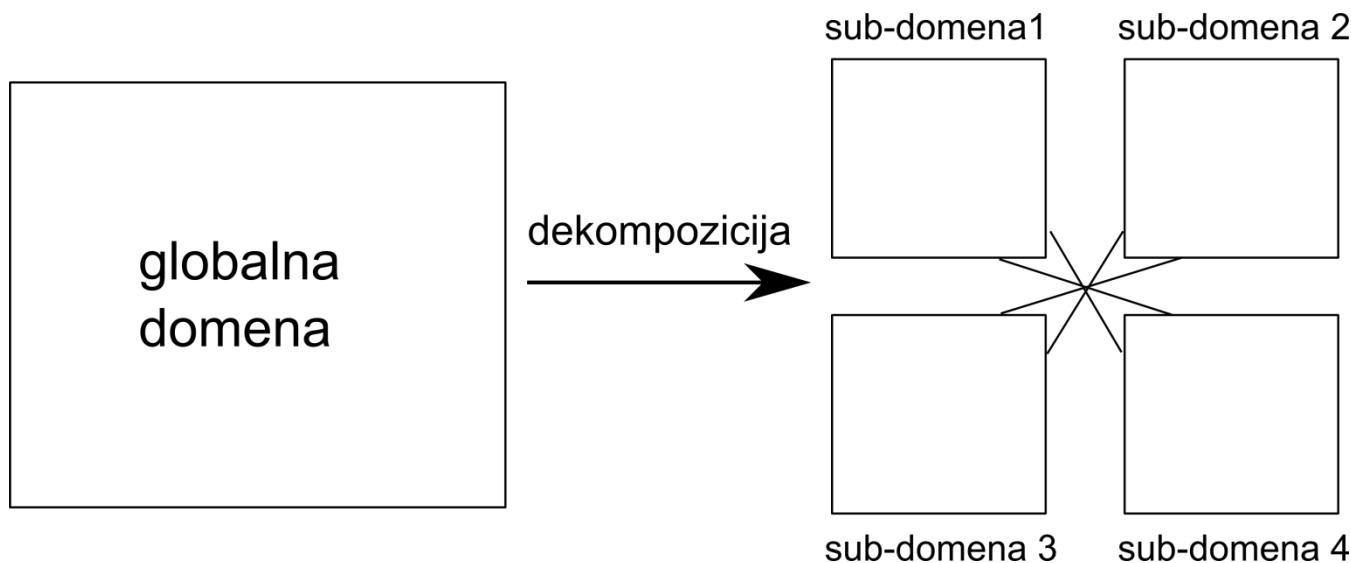
adjointShapeOptimizationFoam
nonNewtonianIcoFoam
potentialFreeSurfaceFoam

boundaryFoam
pimpleFoam
pisoFoam

icoFoam
shallowWaterFoam
simpleFoam



Paralelno računalništvo je zasnovano na principu
Message Passing Interface (MPI), katero uporablja strategijo dekompozicije domene.





Prednosti OpenFOAM:

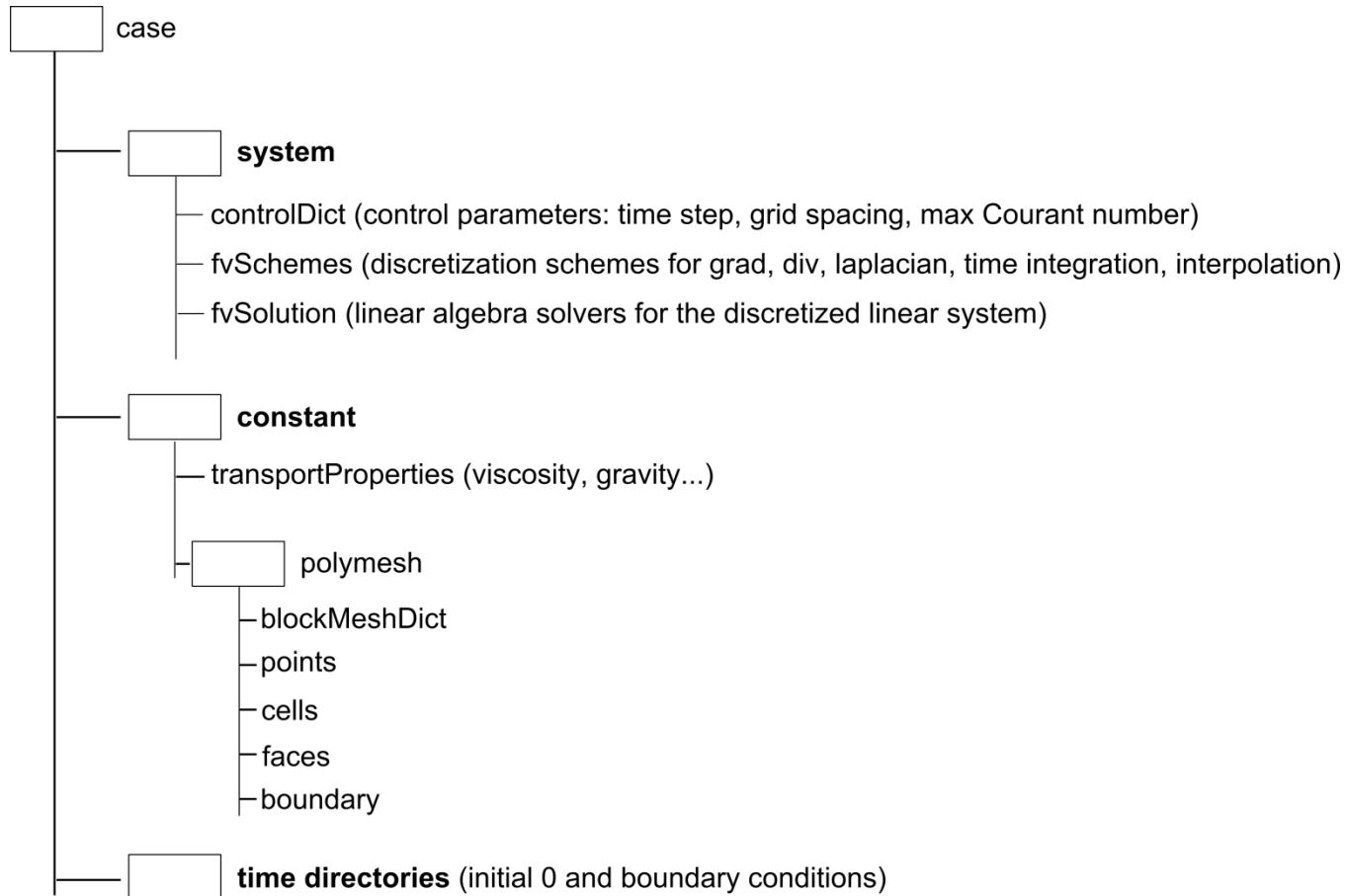
- Prosta in brezplačna koda
- Lahko se prilagaja za določene aplikacije
- Lažje programiranje zaradi objektno orijentiranega C++

Slabosti OpenFOAM:

- ne obstaja sistematsko navodilo za uporabo, za vse kode in aplikacije
- krivulja učenja je strma
- manjka validacija kode
- nima GUI (Graphical User Interface)



Struktura OpenFOAM:





OpenFOAM case: Ovira

- Nestisliva Newton-ova tekučina,
- Eksterna aerodinamika, tok zraka okrog ovire,
- PDE enačbe ki jih OpenFOAM rešuje so Navier-Stokes.

Enačba kontinuitete:

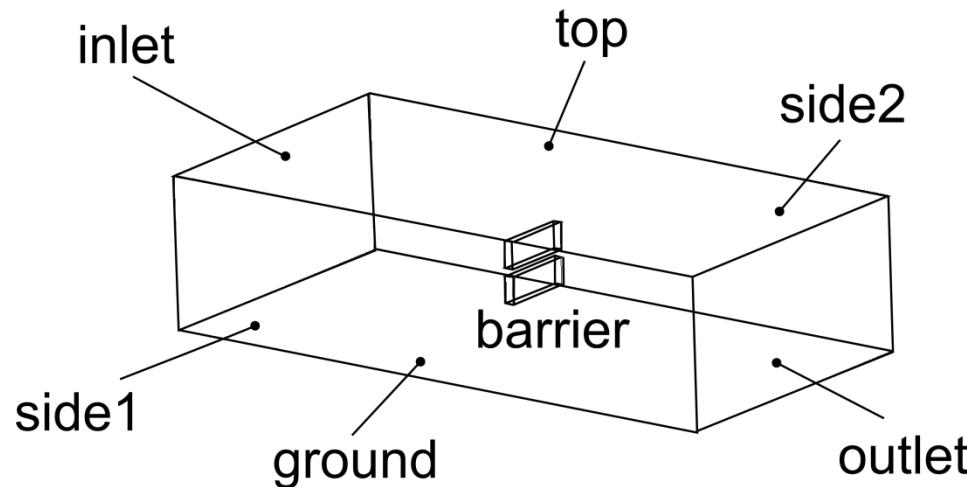
$$\frac{\partial u_i}{\partial x_i} = 0 ,$$

Enačba momenta:

$$\frac{\partial u_i}{\partial t} + u_j \frac{\partial u_i}{\partial x_j} = - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x_i} + \nu \frac{\partial^2 u_i}{\partial x_j \partial x_j} .$$



Numerična domena



Robni pogoji:

Inlet- inlet velocity (10 m/s)

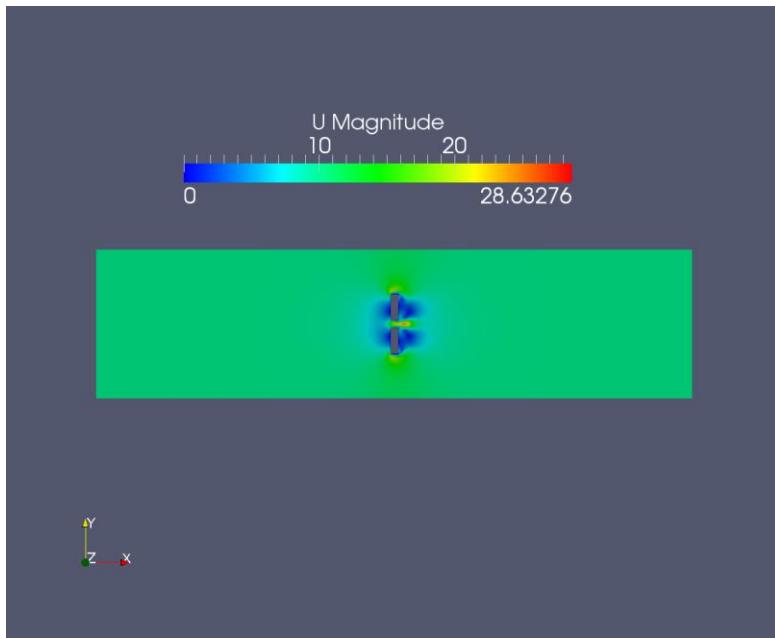
Outlet-outflow

Barrier-no slip (wall)

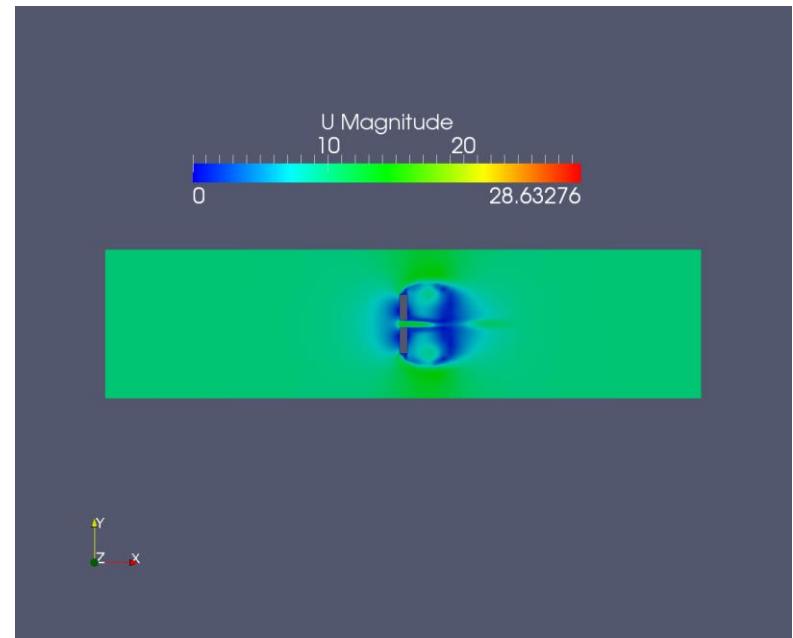
Top, ground, side1, side2-slip



Hitrostno polje t=0.002 s

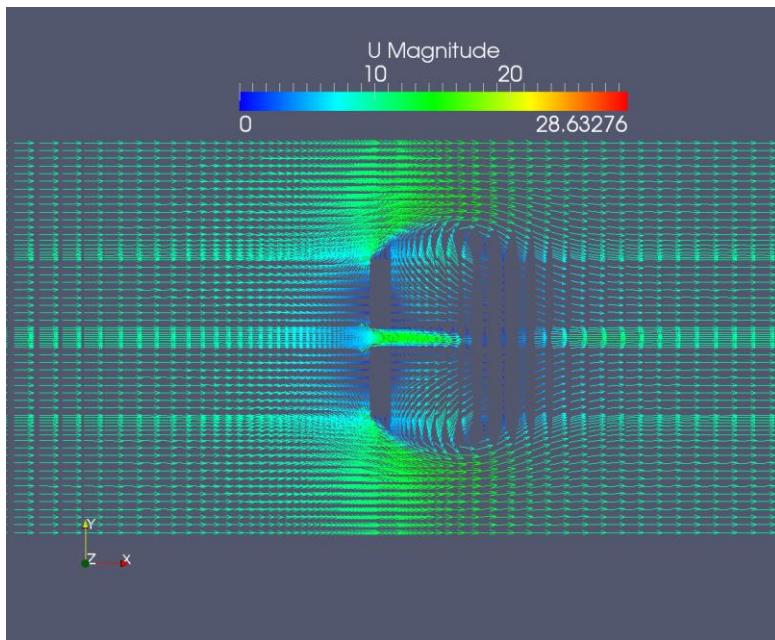


Hitrostno polje t=0.012 s

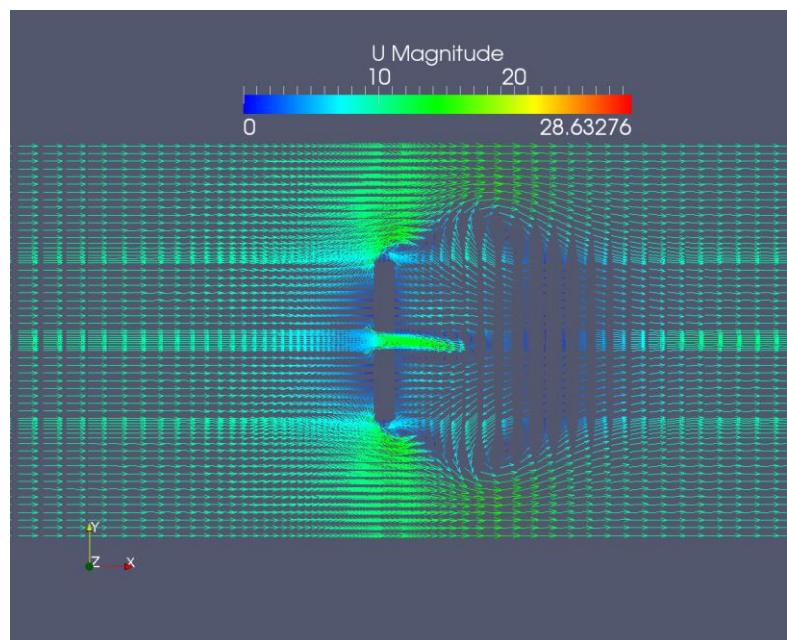




Vektorsko polje t=0.012 s



Vektorsko polje t=0.018 s





Streamlines t=0.018

